

AiM Infotech

Potenziometro lineare
auto/moto
Configurazione con Race
Studio 2 – sospensioni

Versione 1.00



1 Introduzione

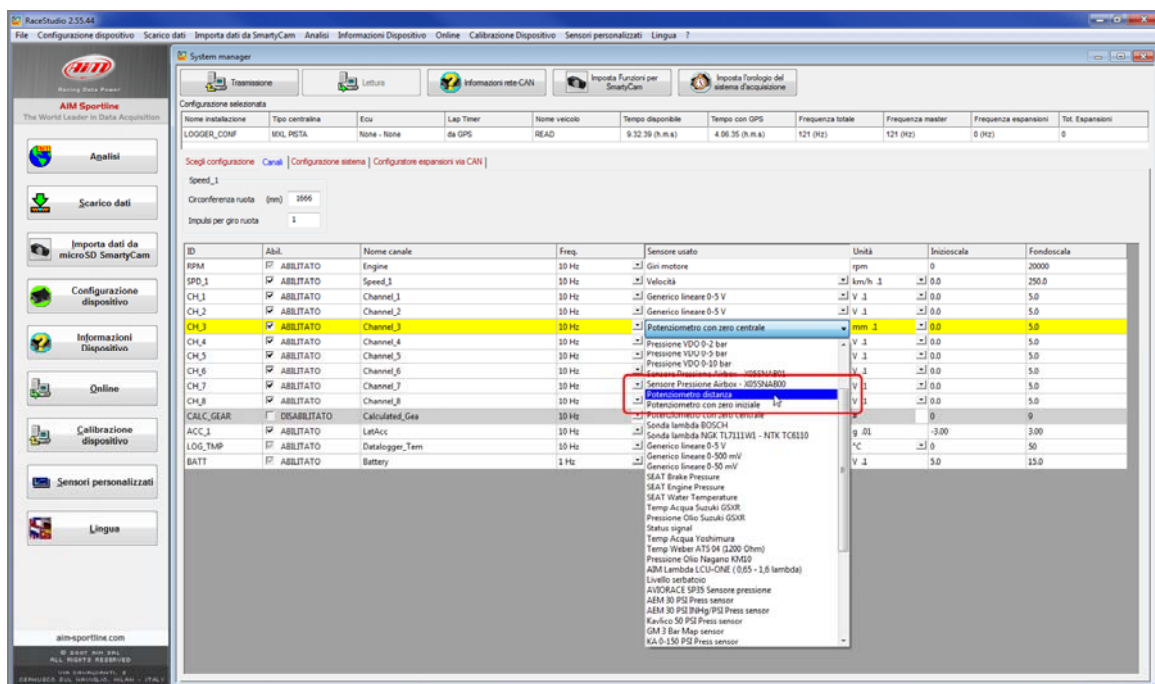
Il potenziometro lineare per auto/moto è supportato da entrambi i software di configurazione AiM e può essere utilizzato sia per misurare spostamenti lineari come la compressione o estensione degli ammortizzatori che per misurare la rotazione dello sterzo sullo spostamento della cremagliera. In questo datasheet esso sarà:

- caricato nella configurazione dello strumento con **Race Studio 2**
- utilizzato per la misurazione della compressione o estensione delle **sospensioni**

2 Configurazione con Race Studio 2

Per caricare il potenziometro nella configurazione dello strumento AiM, con lo strumento acceso e collegato al PC:

- lanciare il software, selezionare lo strumento e la configurazione su cui caricare il potenziometro
- entrare nel layer "Canali", scegliere il canale su impostare il potenziometro (nell'esempio il canale 3) e selezionare "Potenziometro distanza" nella colonna "Sensore usato".



- cliccare fuori dalla cella; un pannello apparirà in basso a sinistra del layer sensori come mostrato sotto: **assicurarsi di scorrere sempre la pagina sino in fondo**
- compilarlo inserendo la corsa massima del potenziometro (nell'esempio 75 mm)
- trasmettere la configurazione allo strumento premendo "Trasmissione".

System manager

Trasmissione Lettura Informazioni rete CAN Imposta Funzioni per SmartyCam Imposta l'orologio del sistema d'acquisizione

Configurazione selezionata

Nome installazione	Tipo centralina	Ecu	Lap Timer	Nome veicolo	Tempo disponibile	Tempo con GPS	Frequenza totale	Frequenza master	Frequenza espansioni	Tot. Espansioni
LOGGER_CONF	MXL PISTA	None - None	da GPS	READ	9.32.39 (h.m.s)	4.06.35 (h.m.s)	121 (Hz)	121 (Hz)	0 (Hz)	0

Scegli configurazione Canali Configurazione sistema Configurazione espansioni via CAN

Speed_1

Circonferenza ruota (mm) 1666

Impulsi per giro ruota 1

ID	Abil.	Nome canale	Freq.	Sensore usato	Unità	Inizioscala	Fondoscala
RPM	<input checked="" type="checkbox"/>	Engine	10 Hz	Giri motore	rpm	0	20000
SPD_1	<input checked="" type="checkbox"/>	Speed_1	10 Hz	Velocità	km/h	0.0	250.0
CH_1	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_1	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_2	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_2	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_3	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_3	10 Hz	Potenziometro distanza	mm	0.0	5.0
CH_4	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_4	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_5	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_5	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_6	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_6	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_7	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_7	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_8	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_8	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CALC_GEAR	<input type="checkbox"/>	Calculated_Gea	10 Hz	Marce calcolate	#	0	9
ACC_1	<input checked="" type="checkbox"/>	LatAcc	10 Hz	Accelerometro trasversale	g	-3.00	3.00
LOG_TMP	<input checked="" type="checkbox"/>	Datalogger_Tem	10 Hz	Giunto freddo	°C	0	50
BATT	<input checked="" type="checkbox"/>	Battery	1 Hz	Batteria	V	5.0	15.0

Nome canale: Channel_3, Tipo sensore: Potenzimetro distanza, Unità: mm

Parametri: 1, Massima corsa utilizzata: 75

- Premere "Calibrazione dispositivo"

System manager

Trasmissione Lettura Informazioni rete CAN Imposta Funzioni per SmartyCam Imposta l'orologio del sistema d'acquisizione

Configurazione selezionata

Nome installazione	Tipo centralina	Ecu	Lap Timer	Nome veicolo	Tempo disponibile	Tempo con GPS	Frequenza totale	Frequenza master	Frequenza espansioni	Tot. Espansioni
LOGGER_CONF	MXL PISTA	None - None	da GPS	READ	9.32.39 (h.m.s)	4.06.35 (h.m.s)	121 (Hz)	121 (Hz)	0 (Hz)	0

Scegli configurazione Canali Configurazione sistema Configurazione espansioni via CAN

Speed_1

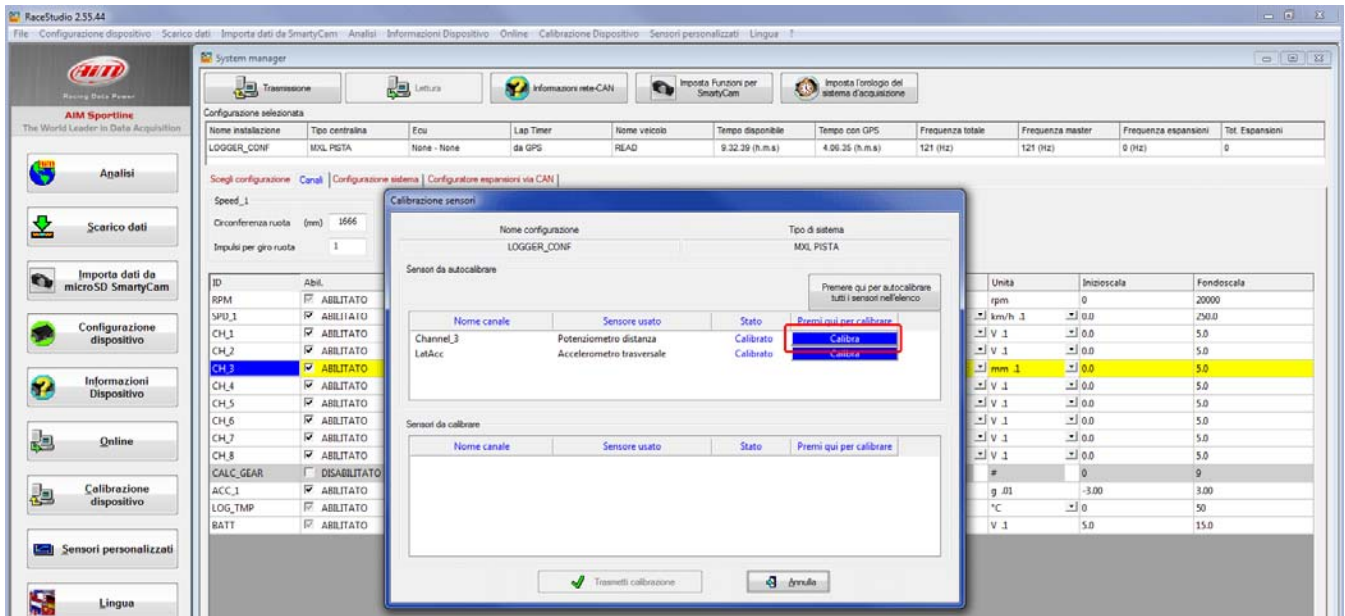
Circonferenza ruota (mm) 1666

Impulsi per giro ruota 1

ID	Abil.	Nome canale	Freq.	Sensore usato	Unità	Inizioscala	Fondoscala
RPM	<input checked="" type="checkbox"/>	Engine	10 Hz	Giri motore	rpm	0	20000
SPD_1	<input checked="" type="checkbox"/>	Speed_1	10 Hz	Velocità	km/h	0.0	250.0
CH_1	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_1	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_2	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_2	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_3	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_3	10 Hz	Potenziometro distanza	mm	0.0	5.0
CH_4	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_4	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_5	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_5	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_6	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_6	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_7	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_7	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CH_8	<input checked="" type="checkbox"/>	Channel_8	10 Hz	Generico lineare 0-5 V	V	0.0	5.0
CALC_GEAR	<input type="checkbox"/>	Calculated_Gea	10 Hz	Marce calcolate	#	0	9
ACC_1	<input checked="" type="checkbox"/>	LatAcc	10 Hz	Accelerometro trasversale	g	-3.00	3.00
LOG_TMP	<input checked="" type="checkbox"/>	Datalogger_Tem	10 Hz	Giunto freddo	°C	0	50
BATT	<input checked="" type="checkbox"/>	Battery	1 Hz	Batteria	V	5.0	15.0

Apparirà il pannello di calibrazione:

- Premere il tasto "Calibra" relativo al potenziometro distanza



Quando la calibrazione sarà terminata lo status del potenziometro "Calibrato" e diverrà rosso:

- Trasmettere la calibrazione allo strumento premendo "Trasmetti Calibrazione"

